

RS485

硬件连接

RS485 接口有2条线 A B

EdgeBoard设备A	EdgeBoard设备B 或其他Can接口的设备
A	A
B	B

准备工作

1. 查询是否安装了 `pyserial`

```
edgeboard-191:~# python3
Python 3.5.6 (default, Dec  6 2019, 06:58:55)
[GCC 8.2.0] on linux
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
>>> import serial
>>>
```

2. 如果没有安装，则执行如下命令安装

```
pip3 install pyserial
```

使用说明

RS485 接口的Demo 基于 `pyserial` 包，

Demo介绍如下，`pyserial` 的使用详细说明见 [pyserial](#)

`send.py` : 发送字符串 `Hello World\n`

`recv.py` : 循环阻塞接收一行数据并打印

参数说明：

-p : 设备节点的名字

-b : 波特率，默认是115200

-en : RS485 发送与接收的使能引脚

设备	设备节点的名字	接收与发送使能引脚号
FZ3A	/dev/ttyS2	gpio419
FZ3B	/dev/ttyS2	gpio419
FZ5C	/dev/ttyPS2	gpio350
FZ5D	/dev/ttyPS2	gpio350
FZ9D	/dev/ttyS2	gpio413

example

FZ9D 发送 : `python3 send.py -p /dev/ttyS2 -en 413`

FZ5D 接收: `python3 recv.py -p /dev/ttyPS2 -en 350`